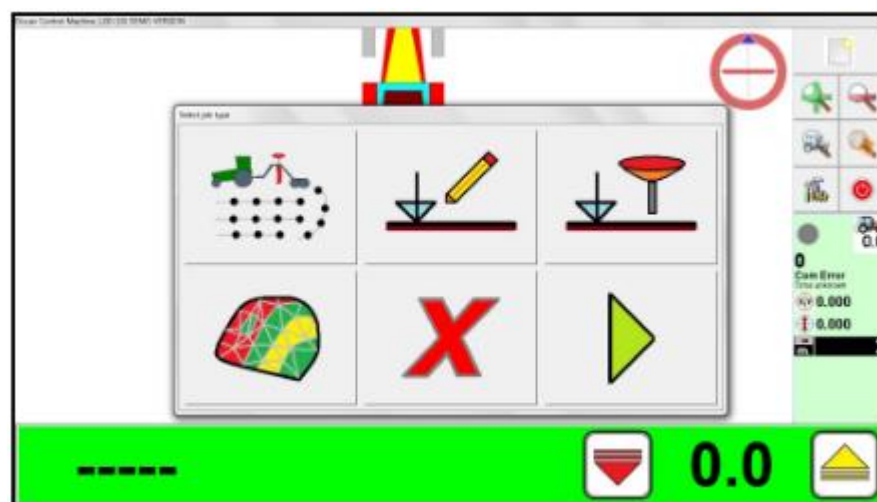



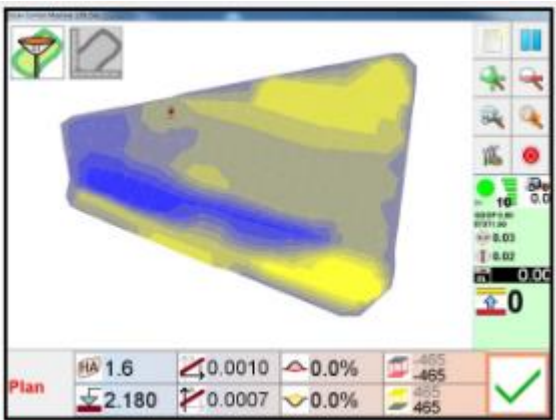

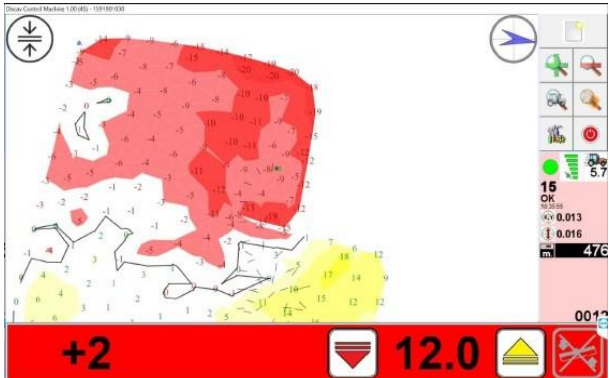
GNSS Система для перемещения грунта

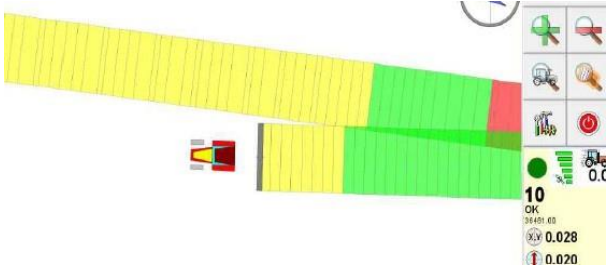

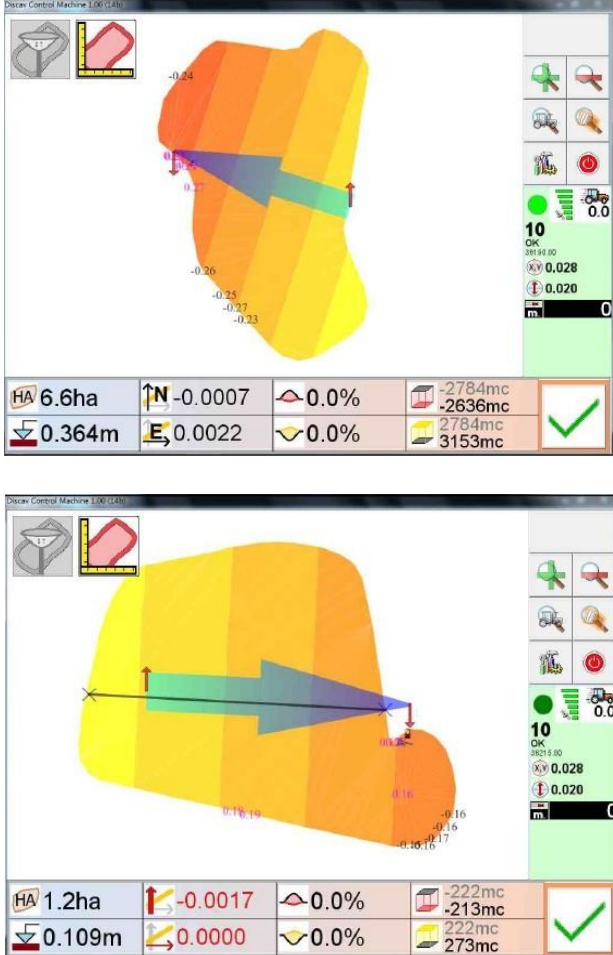
DISCAV это многоцелевая GNSS спутниковая система для выравнивания и перемещения грунта дорожно-строительными машинами.

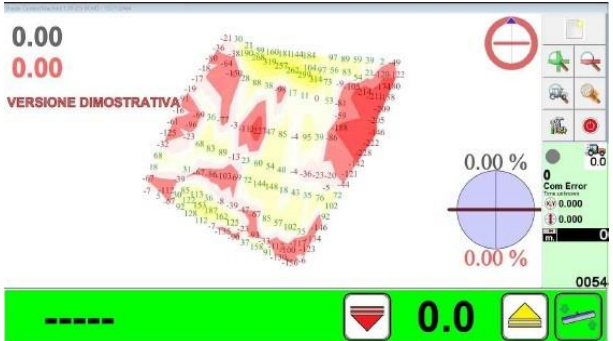
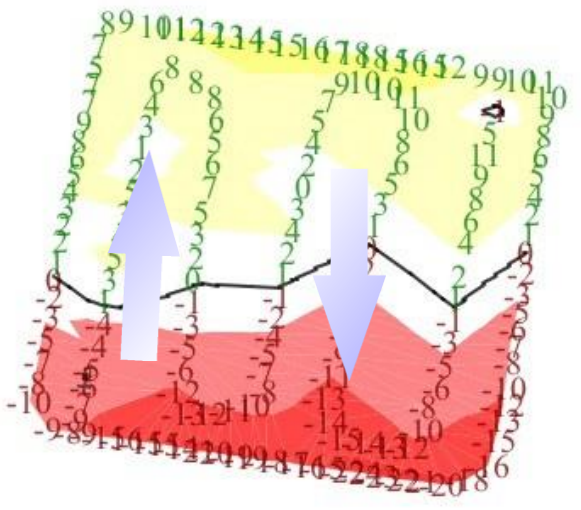
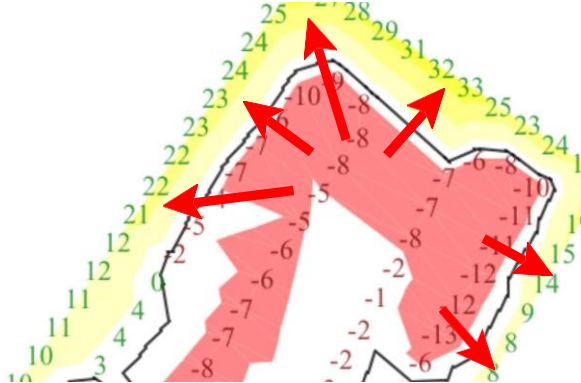


- 1 Используя систему **GPS DISCAV** вы сможете:
- Сделать съемку участка управляя трактором или бульдозером;
 - Сразу получить план проекта, с различными аспектами;
 - Импортировать комплексные проекты с AutoCAD и с нашего программного обеспечения **DISCAVOFFICE**



<p>2</p>	<p>В процессе съемки, вы можете видеть все топографические точки и позицию машины.</p> <p>Находясь прямо на участке, вы можете делить съемку на разные части для сокращения работ по перемещению грунта.</p>	
<p>3</p>	<p>Как только съемка завершена, вы сразу можете видеть отметки земли (зоны среза и наполнения).</p> <p>Также у вас будет и другая информация:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Общий объем для перемещения; - Средняя отметка; - Средний наклон; - Общая площадь работ. 	
<p>4</p>	<p>DISCAV найдет лучшее решение для перемещения наименьшего количества материала для уменьшения объема работ.</p> <p>Можно изменить направление воды для определенного дренажа.</p>	
<p>5</p>	<p>Сразу после подтверждения плана проекта вы начинаете работать машиной.</p> <p>Вы также видите:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Где зона среза; - Где зона наполнения; - Почти завершенную зону; - Возвышенная или заниженная зона земли которую нужно переместить. 	

6	<p>Линия отслеживаемая из машины показывает нам позицию ножа (в высоте) относительно проекта. ЗЕЛЕНЫЙ почти завершенная зона; ЖЕЛТЫЙ = нож внизу, в зоне наполнения; КРАСНЫЙ = нож сверху, в зоне среза.</p>	
7	<p>На этом же дисплее вы можете видеть расстояние от ножа до проекта плана.</p> <p>С помощью двух больших стрелок можно также подымать/опускать проект плана для того чтобы сделать маленькую корректировку в процессе работы.</p>	
8	<p>В процессе работы можно менять наклон и направление наклона</p>	

9	<p>На мониторе, на карте вы можете четко видеть зоны где нужно срезать и где наполнить. Вы также можете видеть черную линию где места среза меняются на места наполнения и наоборот. Эта информация полезна для лучшего управления машиной и экономии времени и топлива при работе на участке.</p>	
10	<p>Детально:</p> <p>А – позиция машины В – показывает направление машины когда она покидает красную зону среза и переходит в желтую зонк наполнения. С – показывает когда машина едет в красную зону, водитель должен управлять более аккуратно потому что машине нужно больше мощности Водитель также должен использовать нож в ручном режиме.</p>	
11	<p>Следовательно, для того чтобы управлять работами наилучшим способом, очень важно знать позицию машины и позицию материала.</p>	
12	<p>На мониторе вы можете проверять оперирование ножа. ЗЕЛЕНЫЙ : нож почти на проекте плана + 3 : нож на 3 см выше чем финальная точка проектного плана 1.5 : весь проект изменен на 1.5 см выше, для корректировки конечной компенсации материала.</p>	

13



- 14 В этом случае монитор показывает:
КРАСНЫЙ: нож в зоне среза
+ 6 : нож на 6 см. Выше чем проектный план
1.5 : весь план был изменен на 1.5 см выше для корректировки конечной компенсации материала.

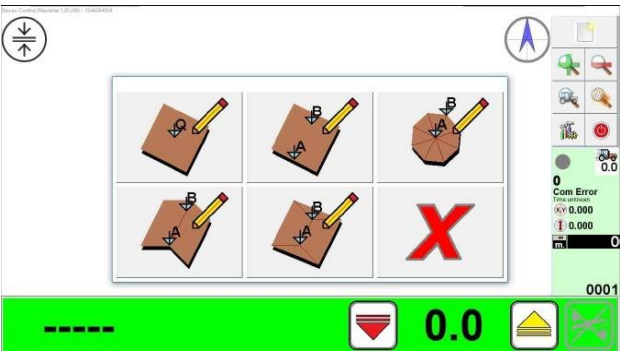
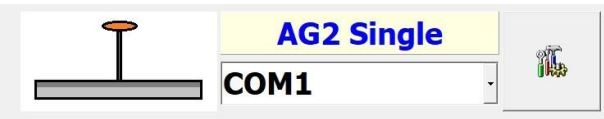


- 15 **ЗЕЛЕНый**: нож в зоне завершения.
 ----- : нож находится точно на плане проекта.,
1.5 : окончательный проект на 1.5 см выше чем изначальный проект.



НЕКОТОРЫЕ ФУНКЦИИ ПРОЕКТА


- 16 Есть несколько разных опций для планирования работы на машине.

17	<p>Разработаны опции конструкции плана для того чтобы делать площади, дороги, футбольные поля, строительные площадки.</p> <p>Во входных параметрах рассматривается не объем компенсации, а конечная позиция дороги, тротуаров, платформ и тд.</p>	
18	<p>Система оснащена одной антенной в середине ножа.</p>	

ПЕРЕЧЕНЬ ОБОРУДОВАНИЯ

19	<p>335-002 Коробка базы</p>	
20	<p>335-003 Коробка ровера</p>	

21	<p>019-036 Алюминиевая тринога</p>	
22	<p>333-001 Антенна съемки - База</p>	
23	<p>018_015SS GNSS Кабель антенны 1.5м - База</p>	
24	<p>502-001 Радио антенна x2</p>	
25	<p>502-002 Магнитная база для ровера радио антенны.</p>	

26	<p>055-001 Желтая основа для Базы радио антенны.</p> <p>069-005 BNC Кабель для Базы Радио антенны 1 м.</p>	
27	<p>001-022 Алюминиевая трубка</p>	
28	<p>050-146 Блок базы</p>	
29	<p>050-147 Блок ровера</p>	

<p>30</p>	<p>Стандартный монитор в кабине 207-003 Rugged Tablet 10"</p> <p><i>ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ:</i> Размер экрана: 10.1" Processor Brand: Intel Мощность памяти: 4GB Hard Drive Capacity: 64 Processor Main Frequency: 1.44-1.92GHz Display: 8" 1200x1920 IPS Camera: 2MP / 5MP Touch Panel: G+P 5 points Operate System: Windows 10 Battery: 3.7V/7500mAh Wireless: WIFI 802.11 A/B/G/N Bluetooth: BT4.0 high speed Языки: много язычный Output: micro USB 3.0, HDMI Integrated GPS IP67</p>	  
<p>31</p>	<p>055-143 Основа для монитора</p>	
<p>32</p>	<p>037-001 Сферическое крепление для основы монитора.</p>	
<p>33</p>	<p>037-004 Крепление для соединения сферического крепления к монитору.</p>	

34	<p>018_015SS GNSS Кабель антенны - Ровер x2 <i>Меняющаяся длина в зависимости от типа машины</i></p>	
35	<p>018-034 Кабель питания базы</p>	
36	<p>018-012 Кабель соединения блока к монитору.</p>	
37	<p>346-001 Serial to USB Конвертер</p>	